

12th September (Tue.)						
	A室(展示棟・会議室1)	B室(展示棟・会議室2)	C室(展示棟・会議室3-A)	D室(展示棟・会議室3-B)	E室(展示棟・会議室4-A)	F室(展示棟・会議室4-B)
9:30~10:45	1A1 OS26:介護とロボティクス(1/4) 柴田智広(九州工業大学)、本田功輝(東京大学)	1B1 OS23:「多義的」身体と運動知能(1/2) 増田容一(大阪大学)、福原洗(東北大学)	1C1 GS3:アクチュエータ(1/2) 阿部一樹(東北大学)、中村太郎(中央大学)	1D1 GS10:移動機構(1/2) 菅原雄介(東京工業大学)、遠藤玄(東京工業大学)	1E1 GS13:把持・グリッパ(1/2) 小山佳祐(大阪大学)、吉見卓(芝浦工業大学)	1F1 IS2:Human and Robot(1/2) 上出寛子(名古屋大学)、山野辺夏樹(産業技術総合研究所)
11:00~12:15	1A2 OS26:介護とロボティクス(2/4) 田中孝之(北海道大学)、梶谷勇(産業技術総合研究所)	1B2 OS23:「多義的」身体と運動知能(2/2) 福原洗(東北大学)、増田容一(大阪大学)	1C2 GS3:アクチュエータ(2/2) 鈴木康一(東京工業大学)、岡田佳都(東北大学)	1D2 GS10:移動機構(2/2) 馬書根(立命館大学)、米澤直晃(東北大学)	1E2 GS13:把持・グリッパ(2/2) 土橋宏規(和歌山大学)、相山康道(筑波大学)	1F2 IS2:Human and Robot(2/2) 上出寛子(名古屋大学)、山野辺夏樹(産業技術総合研究所)
スポンサーランチョンセミナー1日目 会場:G室(展示棟・展示室1-A)、H室(展示棟・展示室1-B)／定員300名 学術ランチョンセミナー「日本のロボティクスの研究成果を世界に発信する方法(仮)」会場:1室(展示棟・展示室3-A)／定員100名						
13:30~15:15	1A3 OS26:介護とロボティクス(3/4) 田中英一郎(早稲田大学)、日下聖(北海道大学)	1B3 GS6:生物模倣ロボット(1/2) 藤川太太郎(東京電機大学)、亀川哲志(岡山大学)	1C3 GS2:機構(1/2) 吉田和哉(東北大学)、金岡克弥(株式会社人機一体)	1D3 OS12:ロボット聴覚およびその展開(1/2) 干場功太郎(東京工業大学)、公文誠(熊本大学)	1E3 GS14:ロボットハンド(1/2) 山野井佑介(東京理科大学)、横田諭(福岡工業大学)	1F3 IS1:AI, Learning and Control(1/2) Takamitsu Matsubara (NAIST)、Taisuke Kobayashi (NII)
15:30~17:30	1A4 OS26:介護とロボティクス(4/4) 柴田智広(九州工業大学)、安琪(東京大学)	1B4 GS6:生物模倣ロボット(2/2) 三枝亮(神奈川工科大学)、渡辺将広(東北大学)	1C4 GS2:機構(2/2) 長濱峻介(京大先端科学大学)、田熊隆史(大阪工業大学)	1D4 OS12:ロボット聴覚およびその展開(2/2) 糸山克寿(東京工業大学)、小島諒介(京都大学)	1E4 GS14:ロボットハンド(2/2) 西村斉寛(金沢大学)、辻徳生(金沢大学)	1F4 IS1:AI, Learning and Control(2/2) Takamitsu Matsubara (NAIST)、Yoshihisa Tsurumine (NAIST)

13th September (Wed.)						
	A室(展示棟・会議室1)	B室(展示棟・会議室2)	C室(展示棟・会議室3-A)	D室(展示棟・会議室3-B)	E室(展示棟・会議室4-A)	F室(展示棟・会議室4-B)
9:00~10:30	2A1 OS21:科学技術の社会実装指向研究開発およびDX・RX教育の実践(1/2) 多羅尾進(国立東京工業高等専門学校)、久池井茂(北九州工業高等専門学校)	2B1 GS12:ソフトロボット・フレキシブルロボット(1/3) 森裕紀(早稲田大学)、田原健二(九州大学)	2C1 OS3:機能性材料とメカトロニクスの融合デザイン(1/2) 亀崎允啓(東京大学)、辻田哲平(防衛大学校)	2D1 GS9:多脚歩行ロボット(1/2) 内木場文男(日本大学)、原口真(大阪工業大学)	2E1 OS10:データドリブンロボティクス(1/2) 馬場裕康(株式会社デンソー(ROBOCIP))、柳原伸介(ファナック株式会社(ROBOCIP))	2F1 OS5:人と共生するロボットの対話知能とソーシャルタッチ(1/3) 吉野幸一郎(理化学研究所GRP)、飯尾尊優(同志社大学)
10:45~12:15	2A2 OS21:科学技術の社会実装指向研究開発およびDX・RX教育の実践(2/2) 久池井茂(北九州工業高等専門学校)、多羅尾進(国立東京工業高等専門学校)	2B2 GS12:ソフトロボット・フレキシブルロボット(2/3) 岩本憲泰(信州大学)、山本江(東京大学)	2C2 OS3:機能性材料とメカトロニクスの融合デザイン(2/2) 亀崎允啓(東京大学)、岩本悠宏(名古屋工業大学)	2D2 GS9:多脚歩行ロボット(2/2) 村松久圭(広島大学)、大脇大(東北大学)	2E2 OS10:データドリブンロボティクス(2/2) 馬場裕康(株式会社デンソー(ROBOCIP))、柳原伸介(ファナック株式会社(ROBOCIP))	2F2 OS5:人と共生するロボットの対話知能とソーシャルタッチ(2/3) 塩見昌裕(ATR)、大西裕也(ATR)
スポンサーランチョンセミナー2日目 会場:G室(展示棟・展示室1-A)、H室(展示棟・展示室1-B)／定員300名 学術ランチョンセミナー「異分野交流インフォーマルランチ」会場:1室(展示棟・展示室3-A)／定員100名						
13:15~14:45	2A3 GS1:ロボット倫理とロボット教育 橋本智己(埼玉工業大学)、内田康之(日本大学)	2B3 GS12:ソフトロボット・フレキシブルロボット(3/3) 難波江裕之(東京工業大学)、岩本憲泰(信州大学)	2C3 GS27:サービスロボット 堀三晟(九州工業大学)、山本貴史(愛知工業大学)	2D3 OS7:ロボットフォトリクス 村井健介(産業技術総合研究所)、二井見博文(産業技術短期大学)	2E3 GS29:食品用ロボット 衣川潤(福島大学)、沓澤京(東北大学)	2F3 OS5:人と共生するロボットの対話知能とソーシャルタッチ(3/3) 飯尾尊優(同志社大学)、塩見昌裕(ATR)
15:00~16:00	特別講演:生物がもつ「つながり」のモデルと無生物への応用の試み 講師:麻布大学獣医学部動物応用科学科 菊水健史 教授 場所:会議棟・大ホール					
16:00~17:00	表彰式 場所:会議棟・大ホール					

14th September (Thu.)						
	A室(展示棟・会議室1)	B室(展示棟・会議室2)	C室(展示棟・会議室3-A)	D室(展示棟・会議室3-B)	E室(展示棟・会議室4-A)	F室(展示棟・会議室4-B)
9:15~10:45	3A1 OS22:子どものためのロボティクス(1/2) 阿部香澄(電気通信大学)、新妻実保子(中央大学)	3B1 GS7:ヒューマノイド(1/2) 岡田慧(東京大学)、内木場文男(日本大学)	3C1 OS18:機構知(1/2) 玉本拓巳(福岡工業大学)、武居直行(東京都立大学)	3D1 GS4:ロボット触覚と聴覚(1/2) 大澤友紀子(産業技術総合研究所)、田崎良佑(青山学院大学)	3E1 OS19:視覚・触覚に基づくロボットマニピュレーション(1/2) 鈴木陽介(金沢大学)、小山佳祐(大阪大学)	3F1 OS16:人・ロボット協調による『合業』型生産システム(1/2) 大隅久(中央大学)、濱崎峻資(中央大学)
11:00~12:15	3A2 OS22:子どものためのロボティクス(2/2) 新妻実保子(中央大学)、塩見昌裕(ATR)	3B2 GS7:ヒューマノイド(2/2) 林原靖男(千葉工業大学)、辻田哲平(防衛大学)	3C2 OS18:機構知(2/2) 多田隼建二郎(東北大学)、武居直行(東京都立大学)	3D2 GS4:ロボット触覚と聴覚(2/2) 下ノ村和弘(立命館大学)、サザルホセ(東北大学)	3E2 OS19:視覚・触覚に基づくロボットマニピュレーション(2/2) 小山佳祐(大阪大学)、鈴木陽介(金沢大学)	3F2 OS16:人・ロボット協調による『合業』型生産システム(2/2) 村上弘記(IHI)、阿部聡(MSTC)
スポンサーランチョンセミナー3日目 G室(展示棟・展示室1-A)、H室(展示棟・展示室1-B)／定員300名 学術ランチョンセミナー「これからのロボットとその社会実装に求められる研究教育環境についてのパネルディスカッション」会場:1室(展示棟・展示室3-A)／定員100名						
13:30~15:15	3A3 OS6:人間の運動機能の維持・回復のための医療福祉システム 齋藤直樹(秋田県立大学)、高岩昌弘(徳島大学)	3B3 GS8:二足歩行ロボット(1/2) 菊植亮(広島大学)、梶田秀司(中部大学)	3C3 OS8:インターネットとロボットサービス 鈴木昭二(公立はこだて未来大学)、成田雅彦(東京都立産業技術大学院大学)	3D3 GS5:ロボットビジョン(1/2) 伊達央(筑波大学)、並木明夫(千葉大学)	3E3 GS16:マニピュレーション 山川雄司(東京大学)、高木健(広島大学)	3F3 GS19:人間機械協調(1/2) 横倉勇希(長岡技術科学大学)、田中由浩(名古屋工業大学)
15:30~17:15	3A4 GS24:リハビリ・生活支援ロボット 高嶋淳(国立障害者リハビリテーションセンター研究所)、石上玄也(慶應義塾大学)	3B4 GS8:二足歩行ロボット(2/2) 栗田雄一(広島大学)、水戸部和久(山形大学)	3C4 GS17:遠隔操作 荒井翔梧(東京理科大学)、菅沼直孝(東芝エネルギーシステムズ株式会社)	3D4 GS5:ロボットビジョン(2/2) 高畑智之(東京電機大学)、山崎公俊(信州大学)	3E4 GS15:ロボットアーム 工藤俊亮(電気通信大学)、星野智史(宇都宮大学)	3F4 GS19:人間機械協調(2/2) 亀崎允啓(東京大学)、平田泰久(東北大学)

12th September (Tue.)						
G室(展示棟・展示室1-A)	H室(展示棟・展示室1-B)	I室(展示棟・展示室3-A)	J室(展示棟・展示室3-B)	K室(会議棟3F・白樺1)	L室(会議棟3F・白樺2)	
1G1 GS31:インフラ検口ロボット(1/2) 岡朋宏(HERO Lab.)、石上玄也(慶應義塾大学)	1H1 OS13:水中ロボティクス(1/2) 坂上憲光(龍谷大学)、川端邦明(日本原子力研究開発機構)	1I1 GS20:歩行者とロボティクス 高橋正樹(慶應義塾大学)、佐々木洋子(産業技術総合研究所)	1J1 OS9:インテリジェントホームロボティクス(1/5) 水地良明(玉川大学)、吉元裕真(北九州工業高等専門学校)	1K1 GS11:群ロボット・群知能(1/2) 藤倉大貴(三菱重工業)、倉林大輔(東京工業大学)		機器・書籍・カタログ展示 9:30~17:30
1G2 GS31:インフラ検口ロボット(2/2) 上田紘司(東芝エネルギーシステムズ株式会社)、奈良貴明(東北大学)	1H2 OS13:水中ロボティクス(2/2) 川端邦明(日本原子力研究開発機構)、坂上憲光(龍谷大学)	1I2 GS26:ヒューマン・マシン・インタフェース 佐々木洋子(産業技術総合研究所)、サラザルホセ(東北大学)	1J2 OS9:インテリジェントホームロボティクス(2/5) 出村公成(金沢工業大学)、水地良明(玉川大学)	1K2 GS11:群ロボット・群知能(2/2) 菅原研(東北学院大学)、村山暢(和歌山工業高等専門学校)	1L2 OS15:協働ロボットとラボオートメーション 浅野悠紀(東京大学)、原口大輔(国立東京工業高等専門学校)	11:00~12:15
スポンサーランチョンセミナー1日目 会場:G室(展示棟・展示室1-A)、H室(展示棟・展示室1-B)ノ定員300名 学術ランチョンセミナー「日本のロボティクスの研究成果を世界に発信する方法(仮)」会場:I室(展示棟・展示室3-A)ノ定員100名						
1G3 【13:45開始】 OS11:配管検査・補修ロボット 加古川篤(立命館大学)、中村太郎(中央大学)	1H3 【13:45開始】 GS38:経路計画・動作計画(1/2) 軍司健太(東北大学)、萬礼裕(筑波大学)	1I3 【13:45開始】 GS25:ヒューマンインタラクション(1/2) 崔佑赫(東京大学)、橋本卓彰(東理大学)	1J3 OS9:インテリジェントホームロボティクス(3/5) 堀三晟(九州工業大学)、大井翔(大阪工業大学)	1K3 OS4:基盤モデルの実ロボット応用(1/3) 河原塚健人(東京大学)、松嶋達也(東京大学)	1L3 OS2:微細作業(1/2) 新井健生(電気通信大学)、谷川民生(産業技術総合研究所)	13:30~15:15
1G4 GS30:災害・レスキューロボット 永谷圭司(東京大学)、多羅尾進(国立東京工業高等専門学校)	1H4 GS38:経路計画・動作計画(2/2) 牧野寛也(豊田中央研究所)、三宅太文(早稲田大学)	1I4 GS25:ヒューマンインタラクション(2/2) 前泰志(関西大学)、橋本学(中央大学)	1J4 GS37:モデリングと制御理論 鈴木陽介(金沢大学)、木村航平(電気通信大学)	1K4 OS4:基盤モデルの実ロボット応用(2/3) 河原塚健人(東京大学)、松嶋達也(東京大学)	1L4 OS2:微細作業(2/2) 新井健生(電気通信大学)、新井史人(東京大学)	15:30~17:30

13th September (Wed.)						
G室(展示棟・展示室1-A)	H室(展示棟・展示室1-B)	I室(展示棟・展示室3-A)	J室(展示棟・展示室3-B)	K室(会議棟3F・白樺1)	L室(会議棟3F・白樺2)	
2G1 GS32:宇宙ロボット(1/2) 石上玄也(慶應義塾大学)、佐々木洋子(産業技術総合研究所)	2H1 GS39:自己位置推定・SLAM(1/2) 永井伊作(岡山大学)、友納正裕(千葉工業大学)	2I1 OS1:空間知能化とロボティクス(1/2) 橋本秀紀(中央大学)、佐々木毅(芝浦工業大学)	2J1 OS9:インテリジェントホームロボティクス(4/5) 山本貴史(愛知工業大学)、堀三晟(九州工業大学)	2K1 OS4:基盤モデルの実ロボット応用(3/3) 河原塚健人(東京大学)、松嶋達也(東京大学)	2L1 IS3:Robotics, Mechatronics and Control(1/2) Natsuki Yamanobe(AIST)、Ramirez Ixchel(AIST)	機器・書籍・カタログ展示 9:00~17:00
2G2 GS32:宇宙ロボット(2/2) 宇野健太郎(東北大学)、上野浩史(JAXA)	2H2 GS39:自己位置推定・SLAM(2/2) 伊達央(筑波大学)、大野和則(東北大学)	2I2 OS1:空間知能化とロボティクス(2/2) 森岡一幸(明治大学)、新妻美保子(中央大学)	2J2 OS9:インテリジェントホームロボティクス(5/5) 萩原良信(立命館大学)、岡田浩之(玉川大学)	2K2 OS20:大規模言語モデルとロボティクス(1/2) 宮澤和貴(大阪大学)、Xiaoxu Feng(大阪大学)	2L2 IS3:Robotics, Mechatronics and Control(2/2) Natsuki Yamanobe(AIST)、Kojiro Matsushita(Gifu University)	10:45~12:15
スポンサーランチョンセミナー2日目 会場:G室(展示棟・展示室1-A)、H室(展示棟・展示室1-B)ノ定員300名 学術ランチョンセミナー「異分野交流インフォーマルランチ」会場:I室(展示棟・展示室3-A)ノ定員100名						
2G3 【13:30開始】 GS36:屋外作業ロボット 宇野健太郎(東北大学)、石上玄也(慶應義塾大学)	2H3 【13:30開始】 OS14:飛行ロボティクス(1/5) 本仲君子(関西大学)、安孫子聡子(芝浦工業大学)	2I3 【13:30開始】 OS25:研究活動とその周辺 榎田諭(福岡工業大学)、入江清(千葉工業大学)	2J3 OS24:確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ~認識・行動学習・記号創発~(1/5) 谷口彰(立命館大学)、岡田佳都(東北大学)	2K3 OS20:大規模言語モデルとロボティクス(2/2) 宮澤和貴(大阪大学)、Siddharth Padmanabhan(大阪大学)	2L3 GS23:福祉・パワアサシスト 寺前達也(ATR)、内山瑛美子(東京大学)	13:15~14:45
特別講演:生物がもつ「つながり」のモデルと無生物への応用の試み 講師:麻布大学獣医学部動物応用科学科 菊水健史 教授 場所:会議棟・大ホール						
表彰式 場所:会議棟・大ホール						

14th September (Thu.)						
G室(展示棟・展示室1-A)	H室(展示棟・展示室1-B)	I室(展示棟・展示室3-A)	J室(展示棟・展示室3-B)	K室(会議棟3F・白樺1)	L室(会議棟3F・白樺2)	
3G1 GS35:産業用ロボット 奈良貴明(東北大学)、石上玄也(慶應義塾大学)	3H1 OS14:飛行ロボティクス(2/5) 坂口聡範(九州大学)、三輪昌史(徳島大学)	3I1 GS18:ロボットとスポーツ(1/2) 伊達央(筑波大学)、大谷拓也(早稲田大学)	3J1 OS24:確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ~認識・行動学習・記号創発~(2/5) 赤井直紀(名古屋大学)、谷口彰(立命館大学)	3K1 GS40:機械学習・ディープラーニング(1/4) 沓澤京(東北大学)、山川聡子(東洋大学)	3L1 GS28:医療ロボット(1/3) 大澤啓介(早稲田大学)、菅宮友莉奈(早稲田大学)	機器・書籍・カタログ展示 9:15~15:30
3G2 GS33:農業ロボット 野田哲男(大阪工業大学)、菊植亮(広島大学)	3H2 OS14:飛行ロボティクス(3/5) 鈴木智(千葉大学)、三輪昌史(徳島大学)	3I2 GS18:ロボットとスポーツ(2/2) 岡本英也(ミズノ)、仲谷政剛(アシックス)	3J2 OS24:確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ~認識・行動学習・記号創発~(3/5) 谷口彰(立命館大学)、岡田佳都(東北大学)	3K2 GS40:機械学習・ディープラーニング(2/4) 林部充宏(東北大学)、山本江(東京大学)	3L2 GS28:医療ロボット(2/3) 津村遼介(産業技術総合研究所)、神野誠(国土館大学)	11:00~12:15
スポンサーランチョンセミナー3日目 G室(展示棟・展示室1-A)、H室(展示棟・展示室1-B)ノ定員300名 学術ランチョンセミナー「これからのロボットとその社会実装に求められる研究教育環境についてのパネルディスカッション」会場:I室(展示棟・展示室3-A)ノ定員100名						
3G3 【13:45開始】 GS34:建設ロボット(1/2) 楊光(高知工科大学)、王碩玉(高知工科大学)	3H3 【13:45開始】 OS14:飛行ロボティクス(4/5) 鈴木智(千葉大学)、安孫子聡子(芝浦工業大学)	3I3 【13:45開始】 GS21:筋骨格ロボット/GS22:ウェアラブルデバイス 仲谷政剛(アシックス)、小川純(山形大学)	3J3 OS24:確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ~認識・行動学習・記号創発~(4/5) 岡田佳都(東北大学)、赤井直紀(名古屋大学)	3K3 GS40:機械学習・ディープラーニング(3/4) 軍司健太(東北大学)、河合祐司(大阪大学)	3L3 GS28:医療ロボット(3/3) 田中英一郎(早稲田大学)、陳曉帥(弘前大学)	13:30~15:15
3G4 GS34:建設ロボット(2/2) 八條貴誉(清水建設株式会社)、五十嵐俊介(清水建設株式会社)	3H4 OS14:飛行ロボティクス(5/5) 鈴木智(千葉大学)、安孫子聡子(芝浦工業大学)		3J4 OS24:確率ロボティクスとデータ工学ロボティクス ~認識・行動学習・記号創発~(5/5) 赤井直紀(名古屋大学)、谷口彰(立命館大学)	3K4 GS40:機械学習・ディープラーニング(4/4) 並木明夫(千葉大学)、境野翔(筑波大学)		15:30~17:15